



دانشگاه زنجان

دانشکده مهندسی

گروه برق

بازوی ربات با سه درجه آزادی

استاد راهنما

جناب دکتر شهرام محمدی

دانشجو: میثم نامغ

بهمن ۸۹

پایان نامه کارشناسی

فصل اول

مقدمه

